

- » Control through CANopen (CO) or in stand-alone operation (IO) through digital and analogue inputs
- » With integrated 4Q servo controller
- » High positions accuracy and excellent control characteristics due to an integral magnetic encoder MR 1 with a resolution of 4096 cpr
- » Vector control (FOC) » Freely programmable
- » Power- and Logicsupply galvanically insulated
- » Notes on bus mode page 20 ff.

- » Ansteuerung über CANopen (CO) oder im Stand-alone Betrieb (IO) über digitale und Analoge Eingänge
- » Mit integriertem 4Q-Servocontroller
- » Durch den integrierten magnetischen Geber MR 1 mit einer Auflösung von 4096 cpr werden ein großer nutzbarer Drehzahlbereich und eine hohe Positioniergenauigkeit erreicht
- » Vektorcontrol (FOC) » Frei programmierbar
- » Leistungs- und Logikversorgung galvanisch getrennt
- » Hinweise zum Bus-Modus Seite 20 ff.

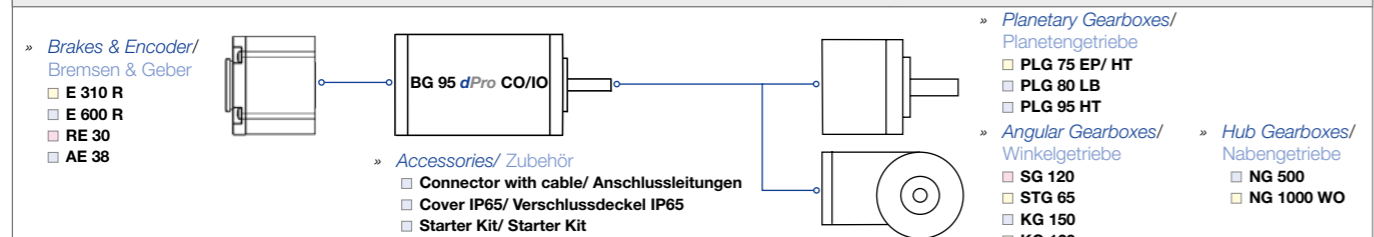


CANopen version available	IO mode	Speed mode	Current mode	Positioning	Sinusoidal vector control	Interpolation	Digital inputs configurable	Analog inputs	Digital outputs
4096 cpr	Safe torque off version available	Galvanic insulated supply	Galvanic insulated bus/Ethernet	Brake output	SSI version available	Programmable	Service interface	Oscilloscope software available	Smart Diagnostics
Digital label	Ballast circuit	Supply voltage versions	Premium efficiency	Protection class (up to)	Certification	Certification	Certification (>36 V only)	Operating hours	Vibration resistance

Data/ Technische Daten		BG 95x40 dPro CO/IO				BG 95x80 dPro CO/IO			BG 95x120 dPro CO/IO	
Nominal voltage/ Nennspannung	VDC	12	24	48	60	24	48	60	48	60
Nominal current/ Nennstrom	A <sup>1)</sup>	50	40.5	20	15.7	48.5	25.7	20.5	31.4	25
Nominal torque/ Nennmoment	Nm <sup>1)</sup>	1.7	2.16	2.14	1.99	2.54	2.78	2.75	3.55	3.5
Nominal speed/ Nennzahl	rpm <sup>1)</sup>	3900	3810	3910	4120	3915	3870	3910	3740	3900
Maximum torque/ Maximales Moment	Nm <sup>1)</sup>	6.5	7.90	8.13	8.05	9.24	10.37	11.75	14.5	14.5
No load speed/ Leerlaufzahl	rpm <sup>1)</sup>	4400	3950	3960	4125	3900	3790	3810	4200	4200
Nominal output power/ Dauerabgabeleistung	W <sup>1)</sup>	700	862	876	859	1040	1127	1126	1390	1370
Maximum output power/ Maximale Abgabeleistung	W <sup>1)</sup>	1700	2100	2268	2286	2920	3377	3865	4400	4400
Torque constant/ Drehmomentkonstante	Nm A <sup>-1</sup>	0.12	0.057	0.114	0.134	0.058	0.117	0.145	0.12	0.12
Peak current/ Zulässiger Spitzenstrom	A <sup>1)</sup>	-	124	62	51	147	82	74	102	97
Voltage range power/ Zulässiger Spannungsbereich Leistung	VDC	5...52	5...52	5...66	5...86	5...52	5...66	5...86	5...66	5...86
Rotor inertia/ Rotor Trägheitsmoment	gcm <sup>2</sup>	950				1890			2830	
Weight of motor/ Motorgewicht	kg	3.5				5.1			6.7	

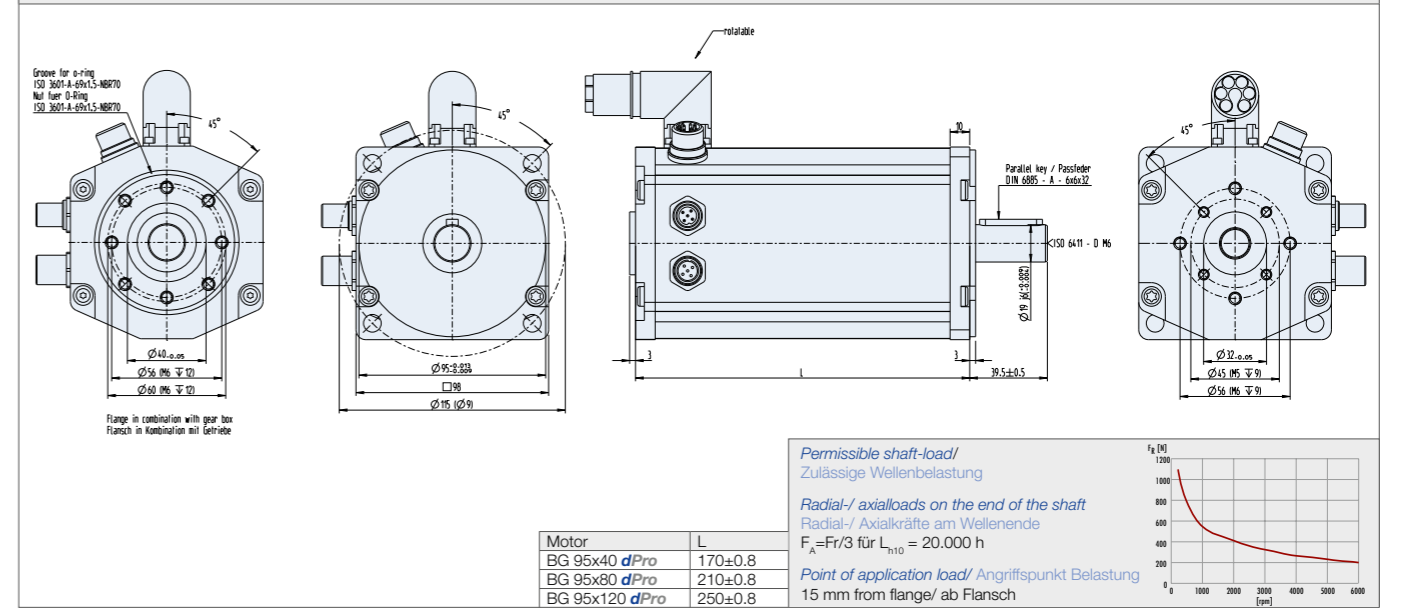
<sup>1)</sup> Δθ<sub>w</sub> = 100 K; <sup>2)</sup> θ<sub>R</sub> = 20°C <sup>3)</sup> at nominal point/ im Nennpunkt <sup>4)</sup> limited by software/ durch Software begrenzt

Modular System/ Modulares Baukastensystem

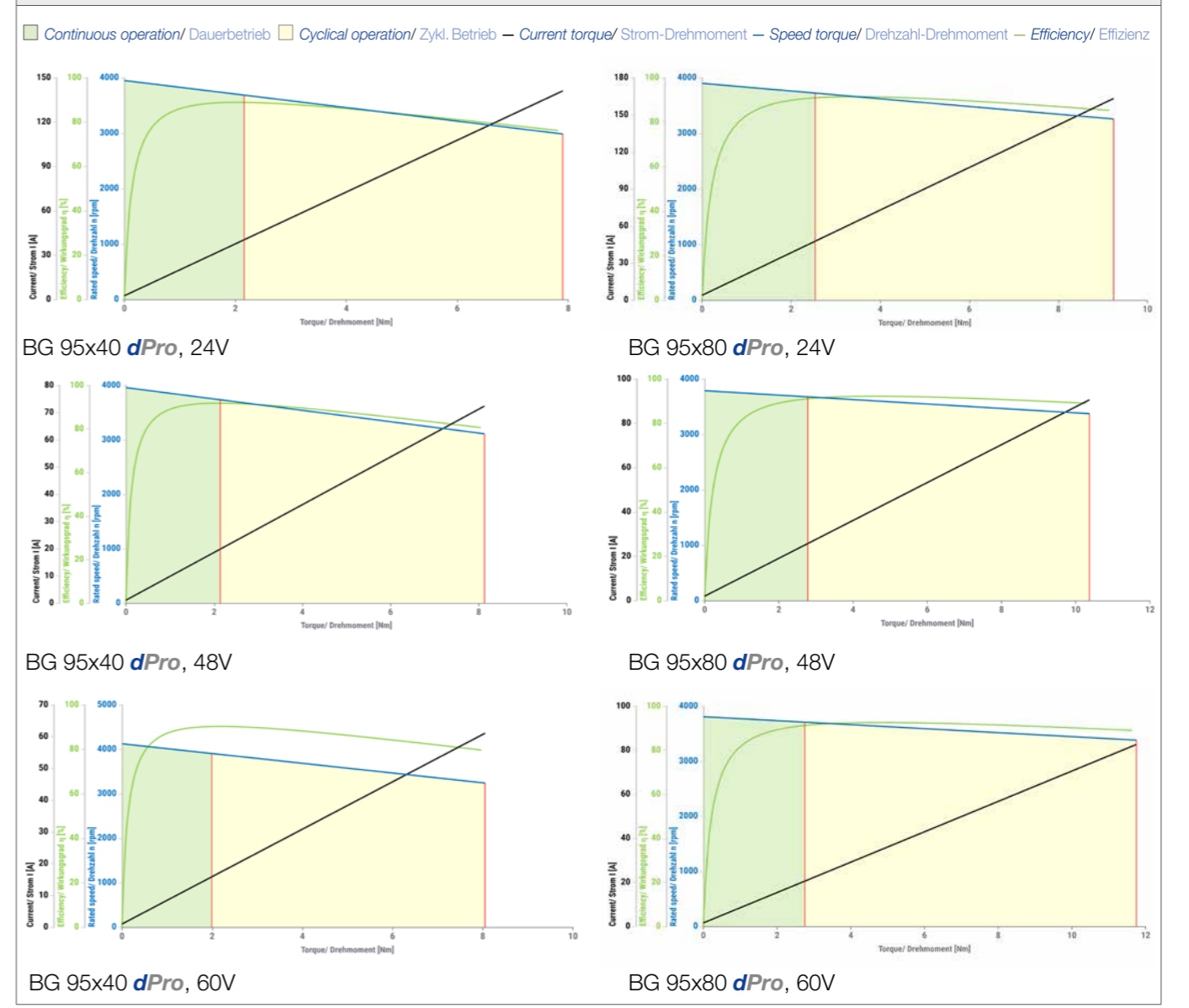


You can individually configure your suitable product and download technical data and drawings for the combination at [www.dunkermotoren.com/en/configuration/](http://www.dunkermotoren.com/en/configuration/)  
 Unter [www.dunkermotoren.de/konfigurator](http://www.dunkermotoren.de/konfigurator) können Sie Ihr passendes Produkt individuell konfigurieren und technische Daten und Zeichnung für die Kombination herunterladen.

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm



Characteristic diagram/ Belastungskennlinien In accordance with/ Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034



■ Preferred series/ Vorzugsreihe ■ Standard product/ Standardprodukt ■ On request/ auf Anfrage See notes page 8/ Hinweise siehe S. 8

***Authorised, valued-added distributor***

Australia & New Zealand



**Powerbox Australia Pty Ltd**

Sydney Head Office  
4 Beaumont Road,  
Mt Kuring-Gai, NSW 2080  
Australia



1800 251 380



sales@powerbox.com.au



**powerbox.com.au**

**Powerbox Pacific Ltd**

New Zealand Sales Office  
1a Henry Rose Place,  
Albany, Auckland  
New Zealand 0632



09 4158 320



sales@powerbox.co.nz



**powerbox.co.nz**